

一. GA4800 連線說明：

連線格式為 MODBUS RTU 格式

通訊格式：N 8 2

二. 範例:

1. 讀取 PV 溫度值

發送命令如下：(16 進位)

站號	命令	參數位置		讀取長度		CRC 檢查碼	
01	03	10	00	00	01	35	0A

回傳命令如下：(16 進位)

站號	命令	回傳長度	回傳的溫度值		CRC 檢查碼	
01	03	02	01	09		

備註：回傳命令的紅色數值為第一組溫度值

01	09	轉為十進位等於 26.5C
----	----	---------------

2. 寫入改變參數警報(SP)如下

發送命令如下 (16 進位)：(把警報 SP 設定為 100)

站號	命令	參數位置		寫入數值		CRC 檢查碼	
01	06	00	00	00	64	88	21

三. 連線錯誤排除：

1. 檢查電腦內裝置管理員的 USB / 232 連接通訊埠位置 (Comport) 的設定是否正確
2. 檢查 站號 , 連線速率 , N82 的設定是否正確

3. 檢查 RS485 的正負極接線是否接對

讀取命令 : 03

連線參數位置(16 進位)	參數	說明
1000	PV1	顯示數值
1004	警報燈號	Bit 2 = 第一組警報燈 Bit 3 = 第二組警報燈

讀取命令 : 03 / 寫入命令 : 06

連線參數位置(16 進位)	參數	說明
0000	SP 警報值	範圍 : -1999 ~ 9999
0001	PVOF 視覺補償	範圍 : -1000 ~ 1000
0004	A1SP 第一組警報	範圍 : -1999 ~ 9999
0005	A1HY 第一組警報不感帶	範圍 : 0 ~ 1000
0006	A1FU 第一組警報類型	0000(16 進位)= 不動作 0001(16 進位)= HI 0002(16 進位)=LO
0009	A2SP 第二組警報	範圍 : -1999 ~ 9999
000A	A2HY 第二組警報不感帶	範圍 : 0 ~ 1000
000B	A2FU 第二組警報類型	0000(16 進位)= 不動作

		0001(16 進位)= HI 0002(16 進位) =LO
001C	TYPE 輸入訊號種類	0000(16 進位)= J 0001(16 進位)= K 0002 (16 進位)= T 0003 (16 進位)= E 0004(16 進位) = B 0005 (16 進位)= R 0006 (16 進位)= S 0007 (16 進位)= N 0008(16 進位) = C 0009 (16 進位)= D-PT 000A (16 進位)= J-PT 000B (16 進位)= mA 000C (16 進位)= mV 000D (16 進位)= V
001D	SCAL	範圍：-1999 ~ 9999
001E	SCAH	範圍：-1999 ~ 9999
001F	CUT	0000 (16 進位)=不加限制 0001 (16 進位)=低點限制

		0002(16 進位) =高點限制 0003 (16 進位)=高低限制
0020	Unit 攝氏/華氏	0000(16 進位) = C 0001(16 進位) = F
0021	Dp 小數點	0000(16 進位)= 0000 0001(16 進位)= 000.0 0002(16 進位) = 00.00 0003 (16 進位)= 0.000
0022	ACT 加熱冷卻控制	0000 (16 進位) = 加熱 0001 (16 進位) = 冷卻
0023	LOLT 零點範圍	J (-50 ~ 1000 C) K (-50 ~ 1370 C) T (-270 ~ 400 C) E (-50 ~ 750 C) B (0 ~ 1800 C) R (-50 ~ 1750 C) S (-50 ~ 1750 C) N (-50 ~ 1300 C) C (-50 ~ 1800 C) DPT (-200 ~ 850 C) JPT (-200 ~ 600 C) LINE (0 ~ 30000)
0024	HILT 滿檔範圍	同上
0025	FILT	範圍 : 0.0 ~ 99.9
002A	ID 連線站號	範圍 : 1~247 台
002B	Baud 連線速率	0000(16 進位)= 2400

		0001(16 進位)= 4800 0002(16 進位) = 9600 0003(16 進位)= 19200
--	--	---

GIGARISE